

5.12.2005

Nun: Näherung um Maximum herum, $x = \text{Abweichung von } \hat{N}_1: N_1 = \hat{N}_1 + x$ ($x \in O(N)$, $x/\hat{N}_1 \ll 1$) \Rightarrow

$$\begin{aligned}
 \ln N_1! &= \ln(\hat{N}_1 + x)! \\
 &= \ln \hat{N}_1! (\hat{N}_1 + 1) \cdots (\hat{N}_1 + x) \\
 &= \ln \hat{N}_1! + \sum_{y=1}^x \ln(\hat{N}_1 + y) \\
 \ln(N - N_1)! &= \ln(N - \hat{N}_1 - x)! \\
 &= \ln(N - \hat{N}_1)! \left[(N - \hat{N}_1)(N - \hat{N}_1 - 1) \cdots (N - \hat{N}_1 - x + 1) \right]^{-1} \\
 &= \ln(N - \hat{N}_1)! - \sum_{y=1}^x \ln(N - \hat{N}_1 - y + 1) \\
 &\approx \ln(N - \hat{N}_1)! - \sum_{y=1}^x \ln(N - \hat{N}_1 - y)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \Rightarrow \ln N_1!(N - N_1)! &= \ln \hat{N}_1!(N - \hat{N}_1)! + \sum_{y=1}^x \ln \frac{\hat{N}_1 + y}{N - \hat{N}_1 - y} \\
 &= \ln \hat{N}_1!(N - \hat{N}_1)! + \sum_{y=1}^x \ln \frac{\hat{N}_1(1 + \frac{y}{\hat{N}_1})}{(N - \hat{N}_1)(1 - \frac{y}{N - \hat{N}_1})} \\
 &\stackrel{(10.22) \ln(1 \pm x) \approx \pm x}{\approx} \ln \hat{N}_1!(N - \hat{N}_1)! + \sum_{y=1}^x \left(\ln \frac{p_1}{1 - p_1} + y \underbrace{\left(\frac{1}{\hat{N}_1} + \frac{1}{N - \hat{N}_1} \right)}_{= \frac{N}{\hat{N}_1(N - \hat{N}_1)} = \frac{1}{N p_1(1 - p_1)}} \right) \\
 &\stackrel{\sum_x x = x(x+1)/2 \approx x^2/2}{\approx} \ln \hat{N}_1!(N - \hat{N}_1)! + x \ln \frac{p_1}{1 - p_1} + \underbrace{\frac{x^2}{2 N p_1(1 - p_1)}}_{=(\Delta N_1)^2}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \Rightarrow w_N(N_1) &= \frac{N!}{(N - N_1)! N_1!} p_1^{\hat{N}_1 + x} (1 - p_1)^{N - \hat{N}_1 - x} \\
 &= \frac{N!}{(N - \hat{N}_1)! \hat{N}_1!} p_1^{-x} (1 - p_1)^x \exp\left(-\frac{x^2}{2(\Delta N_1)^2}\right) p_1^{\hat{N}_1 + x} (1 - p_1)^{N - \hat{N}_1 - x} \\
 &= w_N(\hat{N}_1) \exp\left(-\frac{x^2}{2(\Delta N_1)^2}\right) \tag{10.23}
 \end{aligned}$$

\Rightarrow Gaußverteilung in der Nähe des Maximums

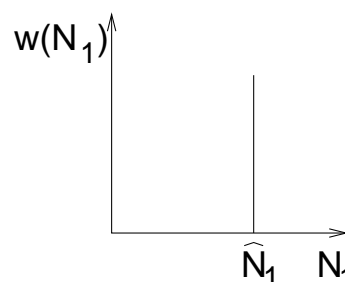
Relative Breite der Verteilung

z.B. $p_1 = p_2 = 0.5, N = 0.25 \times 10^{22}$:

$$\frac{(\Delta N_1)}{N} = \sqrt{\frac{p_1(1-p_1)}{N}} = \sqrt{\frac{\frac{1}{2} \frac{1}{2}}{\frac{1}{4} 10^{22}}} = 10^{-11}$$

⇒ Verteilung sehr scharf

⇒ Im Rahmen der Messgenauigkeit misst man fast immer den Mittelwert



10.3 Übergang vom Mikro zum Makrozustand

Zuerst klassische Mechanik, dann QM.

Erinnerung an klassische Mechanik:

Gegeben: klass. N -Teilchen System mit Hamilton-Funktion $H(\underline{q}, \underline{p})$, \underline{q} = Konfiguration, \underline{q} = generalisierter Impuls, $\underline{\pi} = (\underline{q}, \underline{p})$ = Punkt im $6N$ -dimensionalen Phasenraum Γ

Hamiltonsche Bewegungsgleichungen

$$\dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}, \quad \dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i} \quad (i = 1 \dots, 3N) \quad (10.24)$$

Bewegungsgleichung für Observablen $F(\underline{q}, \underline{p}, t)$

$$\frac{dF}{dt} = \frac{\partial F}{\partial t} - \{H, F\}_{\underline{q}, \underline{p}} \quad (10.25)$$

wobei die Poisson-Klammer

$$\{F, G\}_{\underline{q}, \underline{p}} := \sum_i \left(\frac{\partial F}{\partial q_i} \frac{\partial G}{\partial p_i} - \frac{\partial F}{\partial p_i} \frac{\partial G}{\partial q_i} \right) \quad (10.26)$$

Damit: $\{q_i, p_k\}_{\underline{q}, \underline{p}} = \delta_{i,k}$ und $\{q_i, q_k\}_{\underline{q}, \underline{p}} = \{p_i, p_k\}_{\underline{q}, \underline{p}} = 0$

Eine Phasentransformation $\underline{\pi} = (\underline{q}, \underline{p}) \rightarrow \underline{\pi}' = (\underline{q}', \underline{p}')$ ist genau dann kanonisch (d.h. Bewegungsgleichungen (10.24) bleiben invariant), wenn auch $\{q'_i, p'_k\}_{\underline{q}, \underline{p}} = \delta_{i,k}$ und $\{q'_i, q'_k\}_{\underline{q}, \underline{p}} = \{p'_i, p'_k\}_{\underline{q}, \underline{p}} = 0$ gilt. (Dann gilt auch $\{F(\underline{\pi}), G(\underline{\pi})\}_{\underline{\pi}} = \{F(\underline{\pi}'), G(\underline{\pi}')\}_{\underline{\pi}'}$)

Isoliertes System mit N Teilchen

⇒ Energie erhalten = U

Alle Trajektorien liegen auf $6N - 1$ -dim. Hyperflächen $S_U = \{\underline{\pi} | H(\underline{\pi}) = U\}$

Für Gleichgewichts-TD von Interesse: Zeitgemittelte explizit zeitunabhängige Observablen ($F \neq F(t)$) im Grenzfall langer Zeiten ($\underline{\pi}_0$ = Anfangszustand bei $t = 0$)

$$\overline{F}^{t_0} = \frac{1}{t_0} \int_0^{t_0} dt F(\underline{\pi}(t | \underline{\pi}_0)) \quad (10.27)$$

Für reale Systeme

- exakte Messung des Anfangszustandes $\underline{\pi}_0$ ist unmöglich (Messungenauigkeit, endliche Messzeit, Unschärferelation).

Wegen "chaotischer" Zeitentwicklung ⇒ $\underline{\pi}(t | \underline{\pi}_0)$ nicht vorhersagbar.

- Statistik \equiv große Teilchezahl N (System makroskopisch)
 \Rightarrow Nur an asymptotischen Verhalten $N \rightarrow \infty$ interessiert
- Empirisch festgestellt für viele Systeme: Für $t_0 \rightarrow \infty$ existiert das TD Gleichgewicht (\exists aber auch viele Ausnahmen \rightarrow Nichtgleichgewichts TD)
- Ob Gleichgewicht vorliegt, lässt sich nur an "makroskopischen Observablen" (ohne genaue Def.) feststellen.

Ergodenhypothese (nicht allgemein beweisbar, schon für einfache Modelle schwierig): Für makroskopische Observablen F existiert der Grenzwert

$$\bar{F} = \lim_{t_0 \rightarrow \infty} \bar{F}^{t_0} \tag{10.28}$$

und ist (fast, d.h. bis auf Maß 0) unabhängig von den Anfangsbedingungen.

Def.: $\bar{\rho}(\underline{\pi}, t_0 | \underline{\pi}_0) d\underline{\pi} =$ Anteil den System innerhalb $[0, t_0]$ im Phasenraumelement $d\underline{\pi}$ um $\underline{\pi}$ verbracht hat. Also gilt

$$\bar{F}^{t_0} = \int d\underline{\pi} F(\underline{\pi}) \bar{\rho}(\underline{\pi}, t_0 | \underline{\pi}_0)$$

Ergodenhypothese bedeutet $\lim_{t_0 \rightarrow \infty} \bar{\rho}(\underline{\pi}, t_0 | \underline{\pi}_0) = \bar{\rho}(\underline{\pi})$ für fast alle $\underline{\pi}_0$

$$\Rightarrow \bar{F} = \int d\underline{\pi} F(\underline{\pi}) \bar{\rho}(\underline{\pi})$$

Sieht aus wie Mittelwert einer W.-Dichte

\Rightarrow Einführung statistische Gesamtheit

= sehr große Zahl G identischer Systeme (d.h. gleiche Hamiltonfunktion)

$g(\underline{\pi}) =$ Verteilungsdichte (z. Zeit t_0) im Phasenraum Γ

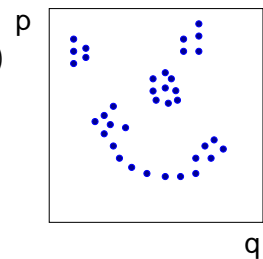
($g =$ Fkt von $6N$ -dim Vektor)

$g(\underline{\pi}) d\underline{\pi} =$ Zahl der Systeme im Phasenraumelement

$d\underline{\pi} = dq_1 \dots dq_{3N} dp_1 \dots dp_{3N}$ um $\underline{\pi}$

$\Rightarrow \int_{\Gamma} g(\underline{\pi}) d\underline{\pi} = G$

$\Rightarrow \rho(\underline{\pi}) = g(\underline{\pi})/G =$ Phasenraum-dichte



Anmerkung: Bei reiner QM Gesamtheit sind alle Systeme (ohne Messung) zur Zeit allen Zeiten $[0, t_0]$ im gleichen Zustand $\psi(t)$ (\rightarrow statistische Messwerte), hier nicht da sonst langweilig

Dynamische Entwicklung der Systeme

$\Rightarrow g = g(\underline{\pi}, t)$ (erstmal anders als $\bar{\rho}$), und zwar deterministisch

